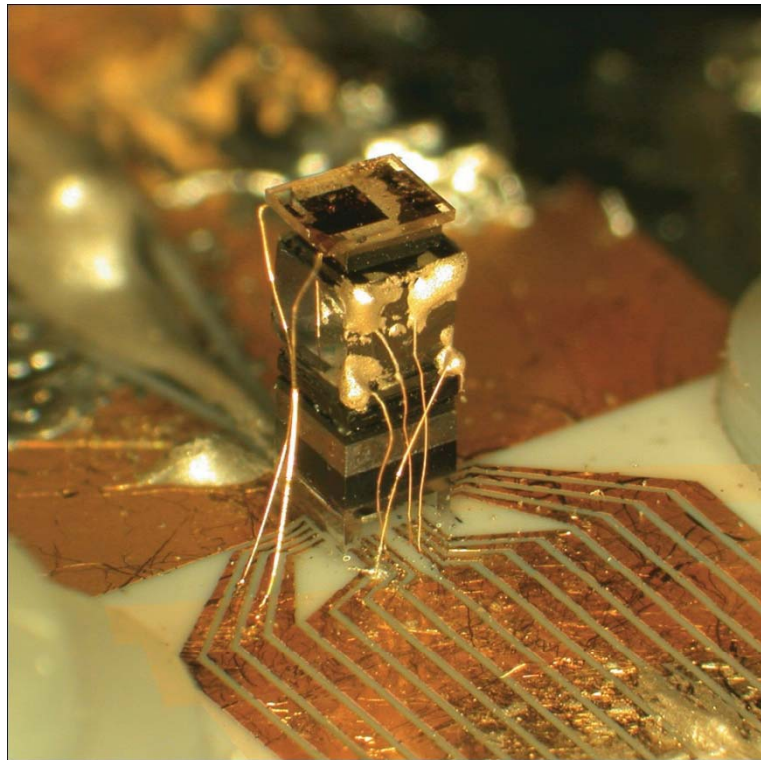


14 진동

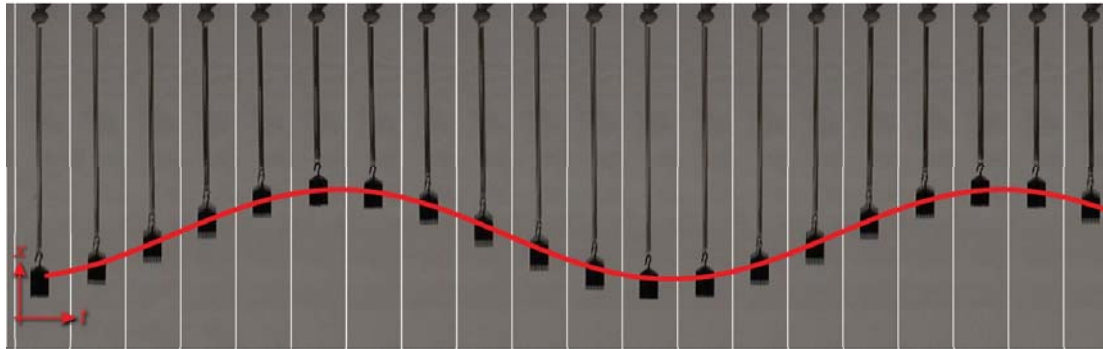


- 단순조화운동
- 용수철 진자
- 진자
- 각속력, 주기
- 진폭, 위상각
- 감쇠조화운동
- 감쇠
- 강제조화운동
- 공명

조화진동자를 이용하여 시간을 잰다. (a) 오래된 과종시계의 다중 노출 사진. (b) NIST에서 만든 세계에서 가장 작은 원자시계. 세슘 원자가 매초 92억 번 진동한다. 원자시계의 크기는 쌀알만 하고, 100억분의 1, 즉 300년 동안에 1초 이내로 정밀하다.

14.1 단순조화운동

- 주기운동 (periodic motion)
- 단순조화운동 (simple harmonic motion)
 - 변위에 선형인 힘에 의한 특별한 종류의 주기운동 : $F_x = -kx$



- 안정평형점 근처에서의 작은 진동

$$F(x) = \underbrace{F(x_0)}_{=0} + \underbrace{F'(x_0)}_{<0}(x - x_0) + \frac{1}{2!}F''(x_0)(x - x_0)^2 + \dots \approx -k(x - x_0)$$

안정평형점 조건

작은 진동일 경우
고차항을 무시할 수 있다.

- 운동방정식

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx$$

▪ 선형 미분방정식 (linear differential equation)

- 선형성 (linearity)
 - $x(t)$ 와 그 미분들의 1차식 = 0 인 미분방정식은 선형성을 가진다.
 - $x_1(t)$, $x_2(t)$ 가 해라면 선형조합 $C_1x_1(t) + C_2x_2(t)$ 도 역시 해가 된다.
- 계수가 모두 상수인 경우의 해

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + kx = 0$$

- 해가 e^{ax} 형태로 주어진다. : 방정식에 e^{ax} 를 넣어서 상수 a 를 구한다

$$x(t) = e^{ax} \Rightarrow \left(a^2 + \frac{k}{m}\right) e^{ax} = 0 \Rightarrow a = \pm i \sqrt{\frac{k}{m}} \equiv \pm i\omega_0$$

- 두 개의 해 $e^{+i\omega_0 t}$, $e^{-i\omega_0 t}$ 가 존재하며, 일반해는 이 둘의 선형조합이다.

$$x(t) = C_1 e^{i\omega_0 t} + C_2 e^{-i\omega_0 t} = B_1 \cos(\omega_0 t) + B_2 \sin(\omega_0 t) = A \cos(\omega_0 t + \theta_0)$$

$$e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta$$

$$B_1 = (C_1 + C_2)$$

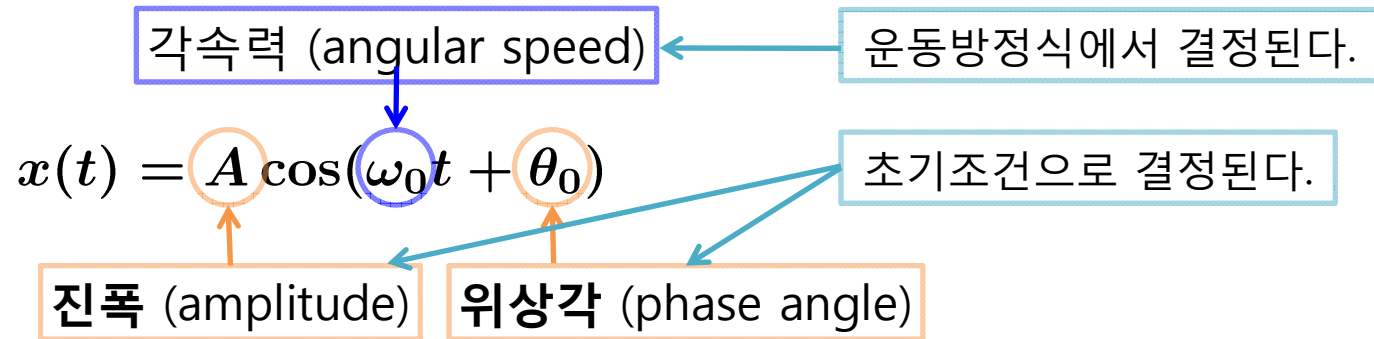
$$B_2 = i(C_1 - C_2)$$

$$\cos(\theta + \phi) = \cos \theta \cos \phi - \sin \theta \sin \phi$$

$$A = \sqrt{B_1^2 + B_2^2}$$

$$\theta_0 = -\arctan(B_2/B_1)$$

▪ 각 상수의 명칭



▪ 초기조건 (initial conditions)

- 두 상수 B_1, B_2 (또는 A, θ_0)는 무엇으로 결정되는가?

$$\begin{aligned} x(t) &= B_1 \cos(\omega_0 t) + B_2 \sin(\omega_0 t) \\ v(t) &= -\omega_0 B_1 \sin(\omega_0 t) + \omega_0 B_2 \cos(\omega_0 t) \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \begin{aligned} x_0 &\equiv x(0) = B_1 \\ v_0 &\equiv v(0) = \omega_0 B_2 \end{aligned}$$

$$x(t) = x_0 \cos(\omega_0 t) + \frac{v_0}{\omega_0} \sin(\omega_0 t) = A \cos(\omega_0 t - \phi_0)$$

$$A = \sqrt{x_0^2 + \left(\frac{v_0}{\omega_0}\right)^2}, \quad \phi_0 = \arctan\left(\frac{v_0}{x_0 \omega_0}\right)$$

▪ 위치, 속도, 가속도

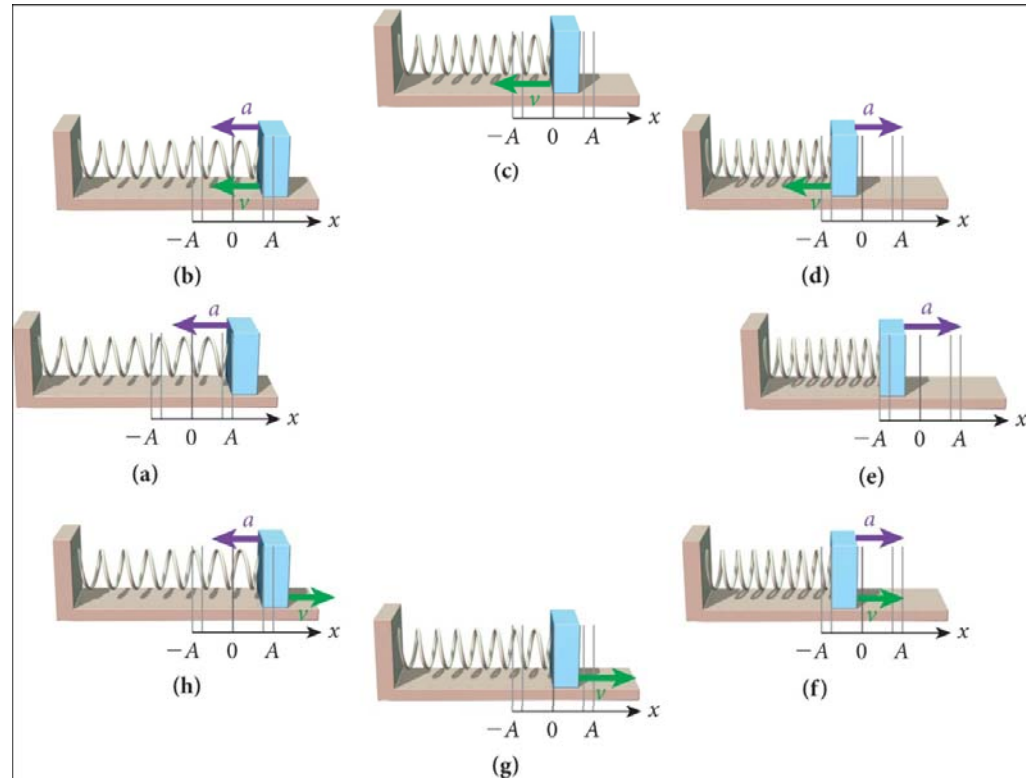
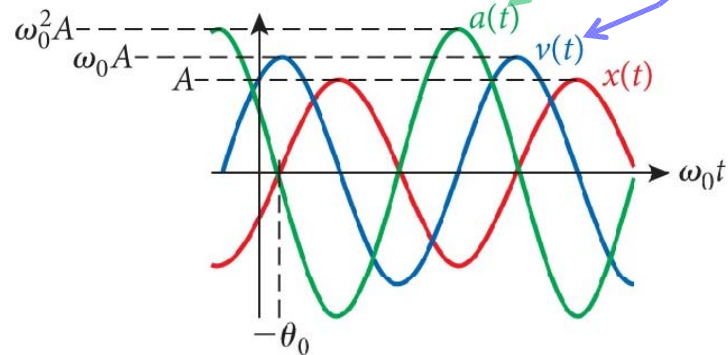
$$x(t) = A \cos(\omega_0 t + \theta_0)$$

$$v(t) = -\omega_0 A \sin(\omega_0 t + \theta_0)$$

$$= -\omega_0 A \cos(\omega_0 t + \theta_0 - \pi/2)$$

$$a(t) = -\omega_0^2 A \cos(\omega_0 t + \theta_0)$$

$$= \omega_0^2 A \cos(\omega_0 t + \theta_0 - \pi)$$



▪ 주기와 진동수

$$T = \frac{2\pi}{\omega}, \quad f = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$$

• 용수철 진자의 주기 :

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

보기문제 14.2 달을 관통하는 터널

달 표면에서부터 구멍을 파서 달의 중심을 지나 반대편까지 터널을 뚫었다고 하자. 터널의 한쪽 끝에서 질량 5.0 kg의 강철구를 놓아주면 어떤 운동을 하는가?

- 달 내부에서의 중력의 크기 : $F_g(r) = -G \frac{M(r)m}{r^2}$, $M(r) = \frac{4}{3}\pi r^3 \rho$, $\rho = \frac{M_M}{\frac{4}{3}\pi R_M^3}$

$$\Rightarrow F_g(r) = -\frac{GM_M m}{R_M^3} r \longrightarrow \text{단순조화운동}$$
$$\omega_0 = \sqrt{\left(\frac{GM_M m}{R_M^3}\right) / m} = \sqrt{\frac{GM_M}{R_M^3}}$$

- 초기조건

$$r(0) = R_M, \quad v(0) = 0 \quad \Rightarrow \quad r(t) = R_M \cos(\omega_0 t)$$

- 수치

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{(6.67 \times 10^{-11} \text{ m}^3 \text{ kg}^{-1} \text{ s}^{-2})(7.35 \times 10^{22} \text{ kg})}{(1.735 \times 10^6 \text{ m})^3}} = 9.69 \times 10^{-4} \text{ s}^{-1}$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega_0} = 6485 \text{ s}$$

$$v_{\max} = \omega_0 R_M = 1680 \text{ m/s}$$

풀이문제 14.1 용수철에 매단 토막

용수철상수 $k=2.55 \text{ N/m}$ 의 수평 용수철에 매단 질량 1.55 kg 의 토막이 마찰 없는 수평면에서 미끄러진다. 토막을 오른쪽으로 $d=5.75 \text{ cm}$ 당겼다가 정지상태에서 놓아준다. 1.5 s 후 토막의 속도는 얼마인가?

- 토막은 단순조화운동을 한다.

$$x(t) = A \cos(\omega_0 t - \phi_0)$$

- 초기조건으로부터 A 와 ϕ_0 를 구한다.

$$x(0) = A \cos \phi_0 = d, \quad v(0) = A \sin \phi_0 = 0 \quad \Rightarrow \quad A = d, \quad \phi_0 = 0$$

$$x(t) = d \cos(\omega_0 t), \quad v(t) = -\omega_0 d \sin(\omega_0 t)$$

- 1.5 s 후의 속력

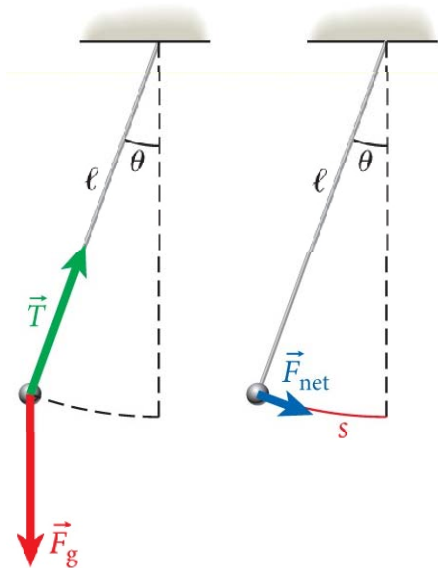
$$\omega_0 = \sqrt{\frac{2.55 \text{ N/m}}{1.55 \text{ kg}}} = 1.28 \text{ s}^{-1}$$

$$v(t = 1.50 \text{ s}) = -(1.28 \text{ s}^{-1})(0.0575 \text{ m}) \sin((1.28 \text{ s}^{-1})(1.50 \text{ s})) = -0.0692 \text{ m/s}$$

14.2 진자의 운동

▪ 진자 (pendulum)

- 중력장에서 줄 끝에 매달린 물체의 운동



$$m \frac{d^2 s}{dt^2} = -mg \sin \theta$$

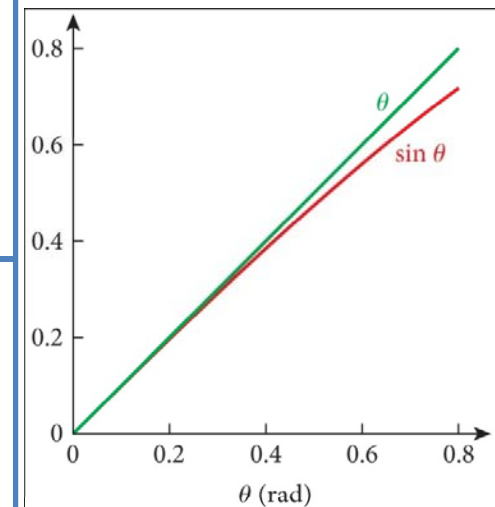
$$\frac{d^2 \theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin \theta = 0$$

$$\frac{d^2 \theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \theta = 0$$

$$s = \ell \theta$$

$$\sin \theta \approx \theta$$

θ 가 충분히 작으면
 $\sin \theta \approx \theta$ 로 근사할 수 있다.
 $\sin \theta = \theta - \frac{1}{3!}\theta^3 + \frac{1}{5!}\theta^5 + \dots$



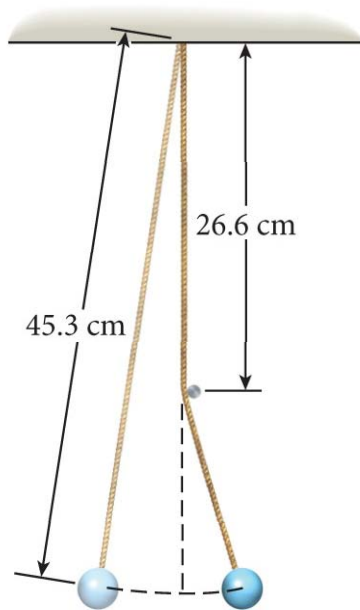
- 진자의 주기와 진동수

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{\ell}{g}}, \quad f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{\ell}}$$

진자의 등시성 :진자의 주기는 (진폭이
충분히 작으면) 진폭에 관계가 없다.

보기문제 14.3 한정된 진자

길이 45.3 cm의 진자가 천장에 매달려 있다. 그러나 회전점 아래 26.6 cm에 튀어나온 못 때문에 진자의 운동이 제한된다. 진동의 주기는 얼마인가?



- 못 왼쪽에서의 운동과 오른쪽에서의 운동으로 분리하여 생각한다.

$$\begin{aligned} T &= \frac{1}{2}(T_1 + T_2) = \frac{2\pi}{2} \left(\sqrt{\frac{\ell_1}{g}} + \sqrt{\frac{\ell_2}{g}} \right) \\ &= \pi \frac{\sqrt{0.453 \text{ m}} + \sqrt{0.187 \text{ m}}}{\sqrt{9.81 \text{ m/s}^2}} = 1.11 \text{ s} \end{aligned}$$

14.3 조화진동의 일과 에너지

- 용수철에 매단 질량
 - 역학에너지의 보존

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + kx = 0$$

적분 ↓ ↑ 미분

$$\frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}kA^2$$

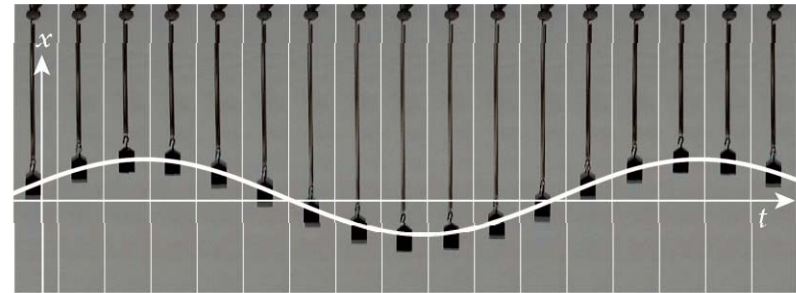
운동상수
(에너지)

- 운동에너지와 퍼텐셜에너지의 진동
- 운동상수를 이용한 운동방정식 풀기

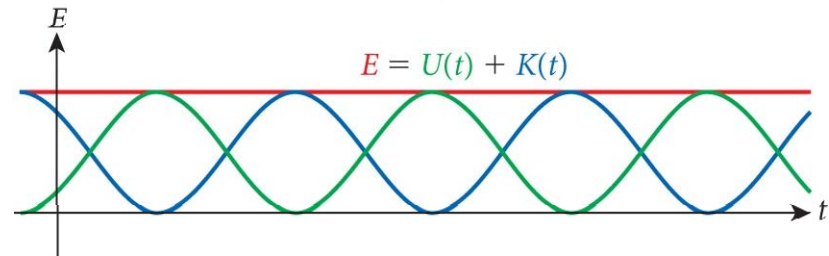
$$\Rightarrow v(x) = \frac{dx}{dt} = \sqrt{\frac{k}{m}(A^2 - x^2)}$$

$$\frac{dx}{\sqrt{A^2 - x^2}} = \sqrt{\frac{k}{m}} dt$$

$$\arcsin\left(\frac{x}{A}\right) = \omega_0(t - t_0)$$



(a)



(b)

$$K = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}m(\omega_0 A \sin(\omega_0 t + \theta_0))^2$$

$$= \frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega_0 t + \theta_0)$$

$$U = \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega_0 t + \theta_0)$$

$$K + U = \frac{1}{2}kA^2 = E$$

■ 진자의 에너지

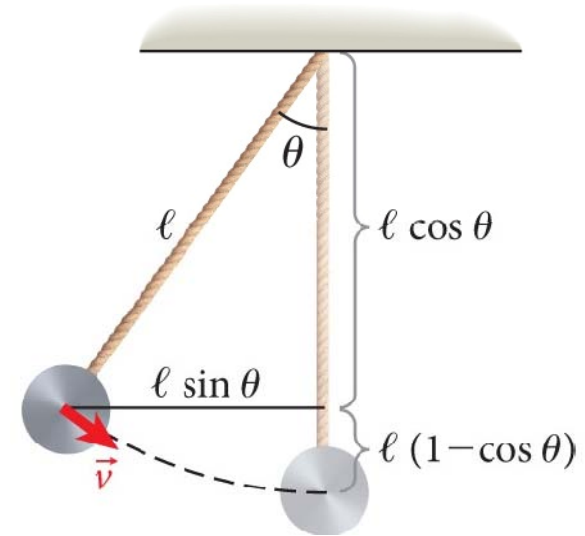
• 역학에너지 보존

$$m\ell \frac{d^2\theta}{dt^2} + mg \sin \theta = 0$$

적분 ↓ ↑ 미분

$$\frac{1}{2}m \left(\ell \frac{d\theta}{dt} \right)^2 - mgl \cos \theta = -mgl \cos \theta_{\max}$$

운동상수
(에너지)



$$K = \frac{1}{2}m \left(\ell \frac{d\theta}{dt} \right)^2, \quad U = mgl(1 - \cos \theta) \Rightarrow K + U = mgl(1 - \cos \theta_{\max}) = E$$

• 작은 각에 대한 근사

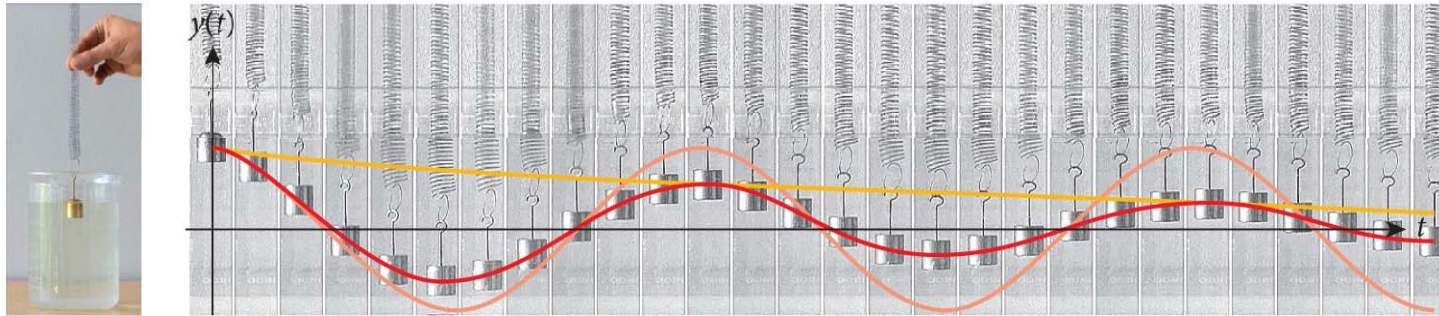
$$\cos \theta = 1 - \frac{1}{2!}\theta^2 + \frac{1}{4!}\theta^4 + \dots \approx 1 - \frac{1}{2}\theta^2 \Rightarrow \text{단순조화운동의 결과를 준다.}$$

• 운동방정식 풀기

$$\frac{d\theta}{dt} = \sqrt{\frac{2g}{\ell}(\cos \theta - \cos \theta_{\max})} \Rightarrow \frac{d\theta}{\sqrt{2(\cos \theta - \cos \theta_{\max})}} = \sqrt{\frac{g}{\ell}} dt$$

14.4 감쇠조화운동

■ 감쇠 (damping)



감쇠조화운동의 예 : 물속에서 진동하는 용수철에 매단 질량

- 감쇠효과 : 많은 진동은 시간이 지나면 감쇠한다.

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx - b \frac{dx}{dt}$$

감쇠효과는 속력에 의존
속력이 작을 경우 속력의 1차항이 가장 중요

$$F_\gamma(v) = \underbrace{F_\gamma(0)}_{=0} + \underbrace{F'_\gamma(0)}_{<0} v + \mathcal{O}(v^2)$$
 감속

- 감쇠조화운동의 운동방정식

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + b \frac{dx}{dt} + kx = 0$$

■ 감쇠조화운동의 운동방정식 풀기

$$x(t) = e^{at} : \quad ma^2 + ba + k = 0 \quad \Rightarrow \quad a = -\frac{b}{2m} \pm \sqrt{\left(\frac{b}{2m}\right)^2 - \frac{k}{m}}$$

$$a = -\gamma \pm \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2} \quad \text{where} \quad \omega_0 \equiv \sqrt{\frac{k}{m}}, \quad \gamma \equiv \frac{b}{2m}$$

• $b < 2\sqrt{mk}$: $a = -\gamma \pm i\omega'$, $\omega' = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$

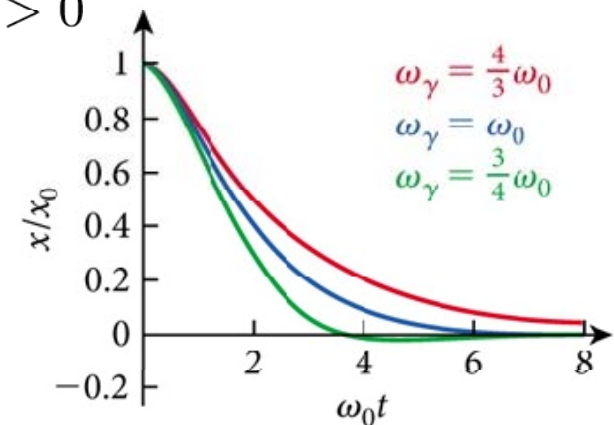
$$x(t) = C_1 e^{-\gamma t + i\omega' t} + C_2 e^{-\gamma t - i\omega' t} = e^{-\gamma t} [B_1 \cos(\omega' t) + B_2 \sin(\omega' t)]$$

• $b > 2\sqrt{mk}$: $a = -\gamma_{\pm}$, $\gamma_{\pm} = \gamma \pm \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2} > 0$

$$x(t) = C_1 e^{-\gamma_+ t} + C_2 e^{-\gamma_- t}$$

• $b = 2\sqrt{mk}$: $a = -\gamma \Rightarrow e^{-\gamma t}, te^{-\gamma t}$

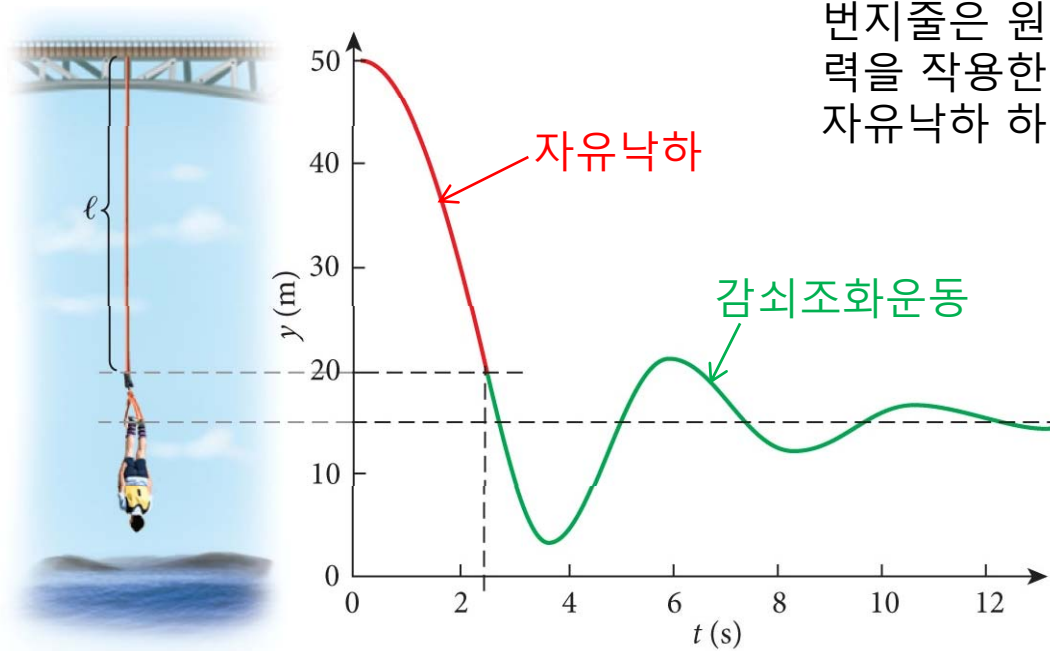
$$x(t) = C_1 e^{-\gamma t} + C_2 t e^{-\gamma t}$$



보기문제 14.5 번지점프

깊은 계곡의 다리는 번지점프에 최적이다. 번지점프의 첫 부분에서는 늘어나지 않은 번지줄과 같은 길이만큼 자유낙하한다. 다리의 높이가 50 m이고, 길이 30 m의 번지줄에 70 kg의 점퍼가 매달렸을 때 5 m늘어난다. 따라서 번지줄의 평형길이는 35 m이다. 한편 번지줄의 감쇠 가속력은 0.3 s^{-1} 이다.

번지점퍼의 수직운동을 시간의 함수로 기술해라.



번지줄은 원래의 길이보다 늘어났을 때만 복원력을 작용한다. 따라서 점퍼는 y 의 값에 따라서 자유낙하 하거나 감쇠조화운동을 하게 된다.

- $y > h - \ell$:

$$m \frac{d^2 y}{dt^2} = -mg$$

- $y < h - \ell$:

$$m \frac{d^2 y}{dt^2} = -mg + k(h - \ell - y) - b \frac{dy}{dt}$$

보기문제 14.6 감쇠조화운동

용수철상수 $k=1.00 \text{ N/m}$ 의 용수철에 매단 질량 $m=1.00 \text{ kg}$ 의 물체가 감쇠상수 $b=2.00 \text{ kg/s}$ 의 매질 속에서 움직인다. 물체는 평형위치로부터 $x=+5 \text{ cm}$ 인 곳에서 정지상태로 놓아준다. 1.75 s 후에 물체는 어디에 있는가?

- 감쇠정도

$$2\sqrt{mk} = 2\sqrt{(1 \text{ kg})(1 \text{ N/m})} = 2 \text{ kg/s} = b \quad \longrightarrow \quad \text{임계감쇠}$$

$$x(t) = C_1 e^{-\gamma t} + C_2 t e^{-\gamma t}, \quad \gamma = \frac{2.00 \text{ kg/s}}{2(1.00 \text{ kg})} = 1.00 \text{ s}^{-1}$$

- 초기조건

$$x(0) = C_1 = 5 \text{ cm}$$

$$v(0) = -\gamma C_1 + C_2 = 0 \quad \Rightarrow \quad C_2 = \gamma C_1 = (5 \text{ cm})(1.00 \text{ s}^{-1})$$

- 1.75 s 후의 위치

$$x(1.75 \text{ s}) = (5 \text{ cm})[1 + (1.00 \text{ s}^{-1})(1.75 \text{ s})]e^{-(1.00 \text{ s}^{-1})(1.75 \text{ s})} = 2.39 \text{ cm}$$

■ 감쇠진동의 역학에너지 손실

$$x(t) = Ae^{-\gamma t} \cos(\omega' t)$$

$$v(t) = -\omega' Ae^{-\gamma t} \sin(\omega' t) - \gamma Ae^{-\gamma t} \cos(\omega' t)$$

$$\begin{aligned} E &= \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}m [\omega' Ae^{-\gamma t} \sin(\omega' t) + \gamma Ae^{-\gamma t} \cos(\omega' t)]^2 + \frac{1}{2}kA^2 e^{-2\gamma t} \cos^2(\omega' t) \\ &= \frac{1}{2}kA^2 e^{-2\gamma t} \left[\left(1 + \frac{\gamma^2}{\omega_0^2}\right) \cos^2(\omega' t) + \frac{\omega'^2}{\omega_0^2} \sin^2(\omega' t) + 2\frac{\omega'\gamma}{\omega_0^2} \sin(\omega' t) \cos(\omega' t) \right] \\ &= \frac{1}{2}kA^2 e^{-2\gamma t} \left[1 + \frac{\omega'\gamma}{\omega_0^2} \sin(2\omega' t) + \frac{\gamma^2}{\omega_0^2} \cos(2\omega' t) \right] \end{aligned}$$

상대적으로 작은 진동 부분
시간평균 $\rightarrow 0$

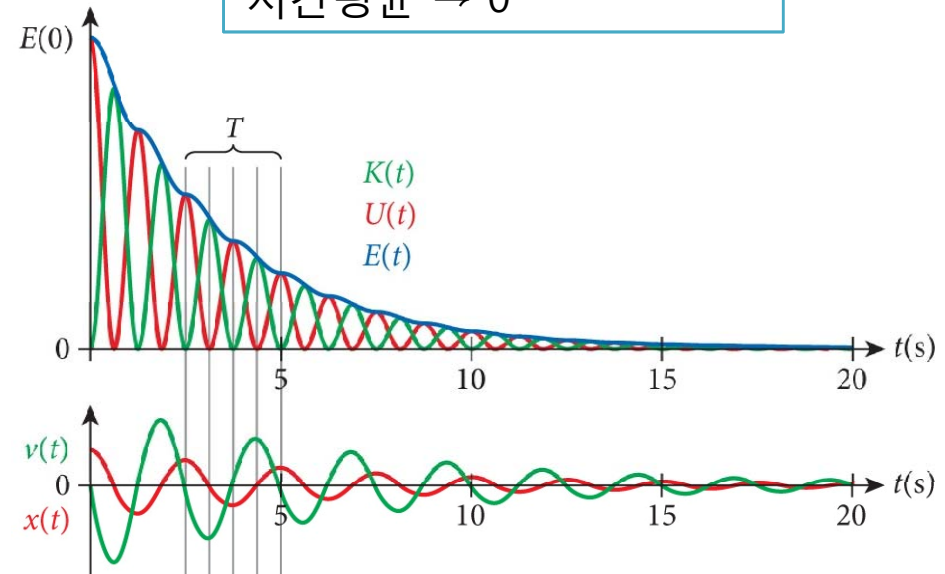
에너지의 시간평균은
지수함수로 감소

$$\frac{dE}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 \right)$$

$$= v \left(m \frac{d^2 x}{dt^2} + kx \right)$$

$$= -bv^2$$

$$= vF_\gamma \quad \left[m \frac{d^2 x}{dt^2} + b \frac{dx}{dt} + kx = 0 \right]$$



14.5 강제조화운동과 공명

강제조화운동

운동방정식

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + b \frac{dx}{dt} + kx = F_d \cos(\omega_d t)$$

주기적인 외부 구동력
periodic deriving force

일반해

$$x(t) = \underbrace{A_d \cos(\omega_d t - \phi)}_{\text{particular solution}} + \underbrace{x_0(t)}_{\text{homogeneous solution}}$$

homogeneous solution

$$m \frac{d^2 x_0}{dt^2} + b \frac{dx_0}{dt} + kx_0 = 0$$

$$A_d = \frac{F_d}{m \sqrt{(\omega_0 - \omega_d^2)^2 + 4\omega_d^2 \gamma^2}}$$

$$\phi = \arctan \left(\frac{2\omega_d \gamma}{\omega_0^2 - \omega_d^2} \right)$$

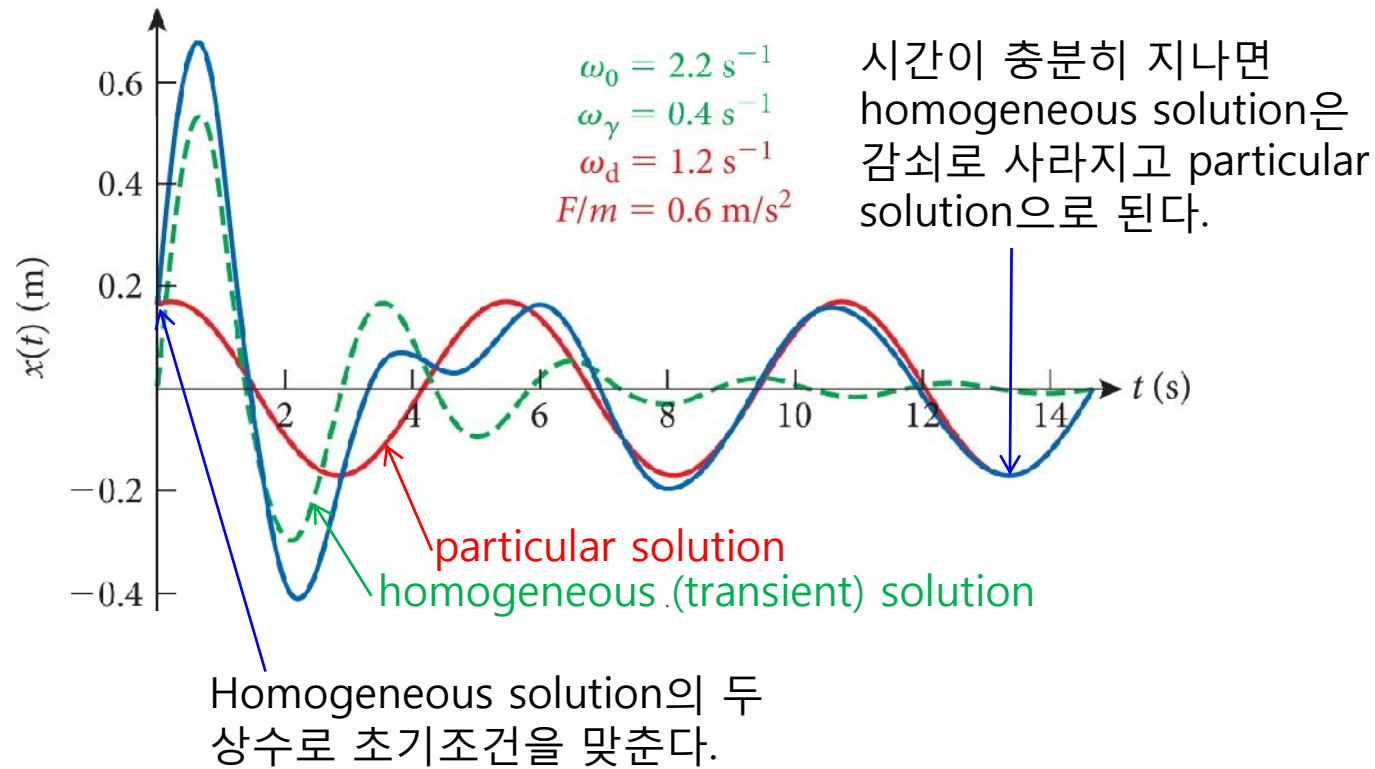
$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}, \quad \gamma = \frac{b}{2m}$$

일반해의 확인 : 일반해를 운동방정식에 대입하면

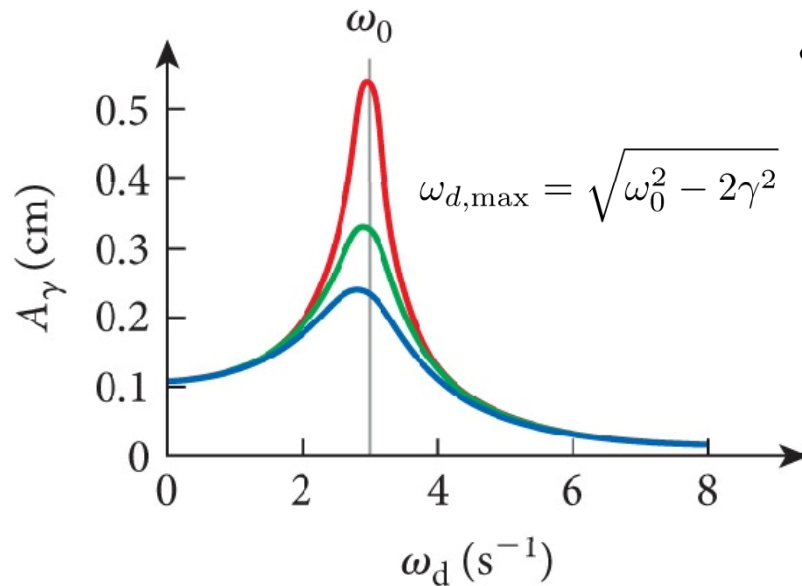
$$A_d [(-m\omega_d^2 + k) \cos(\omega_d t - \phi) - b\omega_d \sin(\omega_d t - \phi)]$$

$$= A_d m \sqrt{(\omega_0^2 - \omega_d^2)^2 + (\omega_d \gamma)^2} \cos(\omega_d t - \phi + \arctan(2\omega_d \gamma / (\omega_0^2 - \omega_d^2))) = F_d \cos(\omega_d t)$$

- 강제조화운동의 해



▪ 공명 (resonance)



- 구동진동수에 따른 진폭의 변화

$$A_d = \frac{F_d}{m\sqrt{(\omega_0 - \omega_d^2)^2 + 4\omega_d^2\gamma^2}}$$

구동진동수가 고유진동수에 근접하면
진폭이 최대가 커진다.

⇒ 에너지 전달이 극대화

➡ **공명**

- 공명 현상의 예



그네 밀기



소리로 유리잔 깨기

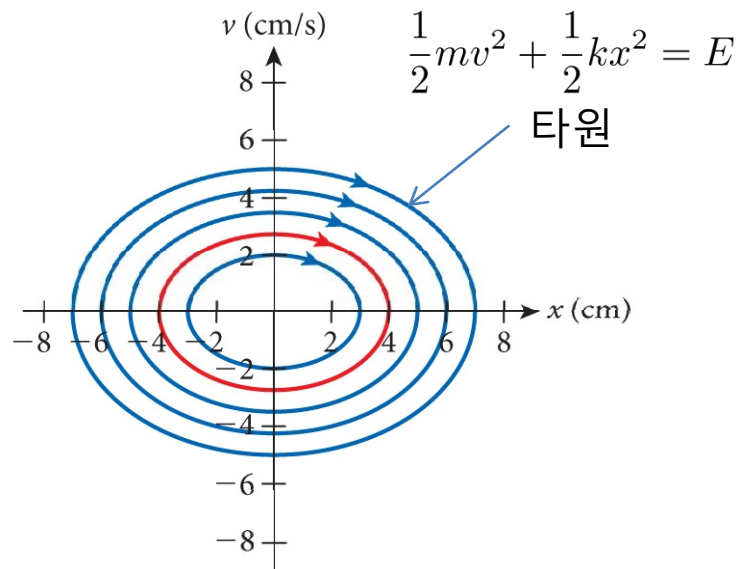


강풍에 의한 Tacoma narrow bridge 붕괴

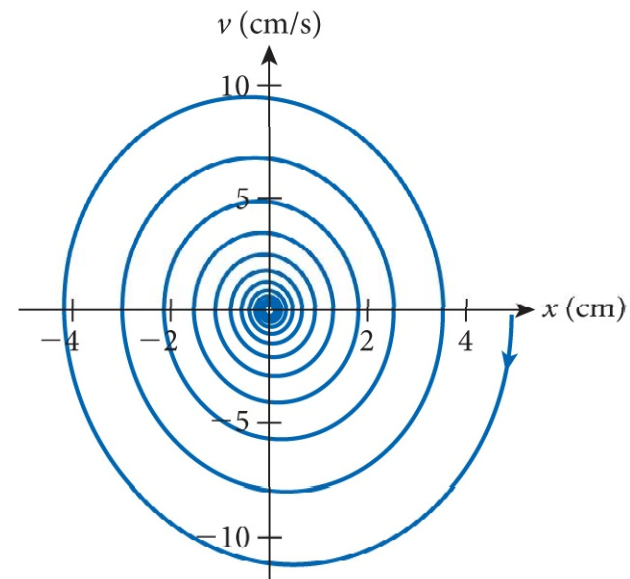
14.6 위상공간

■ 위상공간

- 운동을 속도(운동량)-변위 공간에서 기술하는 것이 편리할 수 있다.



단순조화운동



감쇠조화운동

14.7 혼돈

